

Hogyan írjunk linuxos USB-eszközvezérlőt?

Greg USB-vezérlővázlatát osztja meg velünk és azt is megmutatja, miképpen formálhatjuk azt a saját igényeinknek megfelelően.

A Linux USB-alrendszer a 2.2.7 rendszermagban megjelent mindössze két különböző eszköz (az egér és a billentyűzet) támogatásából nőtte ki magát. Mára a 2.4-es rendszermag több mint húsz különféle eszköztípust támogat. A Linux jelenleg csaknem minden USB-osztályú eszközt támogat (például a billentyűzetet, az egeret, a modemet, a nyomtatót és a hangszórót), illetve folyamatosan növekszik a gyártófüggő eszközök (mint az USB – soros átalakítók, digitális kamerák, etherneteszközök és MP3-lejátszók) támogatottsága. A jelenleg támogatott különféle USB-eszközök teljes listáját a *Kapcsolódó címek* között találhatjuk meg.

A fennmaradó USB-s eszközök, amelyekhez nincs Linux-támogatás, csaknem mind gyártótól függő eszközök. Minden gyártó maga határozhatja meg saját eszköze protokollját, amelyen keresztül az eszközzel kapcsolatot lehet tartani – emiatt többnyire saját vezérlőt kell írunk. Néhány gyártó USB-protokollját nyíltá tette és segíti a Linux-vezérlők készítését, mások nem teszik közzé, ezért a fejlesztők kénytelenek visszafejteni azt. Ez pedig komoly jogi kérdéseket vonhat maga után, de szerencsére egyre több gyártó látja be, hogy a Nyílt Forrás Közössége is értékes célréteg számára.

Mivel minden eltérő protokollhoz új vezérlőt kell készíteni, egy általános USB-vázat hoztam létre, amelynek alapjául a *pci-skeleton.c* fájl szolgált. Ez az a fájl a rendszermag-forrásfájában, amelyen igen sok PCI hálózati kártyavezérlő alapul. Egy USB-váz találhat még a *drivers/usb/usb-skeleton.c* helyen a rendszermag-forrásfájában. Ebben a cikkben végigsétálunk a vázvezérlő alapjainak lépésein, elmagyarázom az egyes részeket, illetve elmondom, mit kell tennünk, hogy egy adott eszközhöz igazítsuk.

Ha linuxos USB-vezérlőt akarunk írni, elsőként nem árt, ha megismerkedünk az USB protokollal. Ezt számos más hasznos leírással együtt az USB honlapon találjuk (lásd a *Kapcsolódó címeket*). A linuxos USB-alrendszerrel kapcsolatos kitűnő bemutatkozó írást találhatunk az „USB Working Devices List” helyen. Ez bemutatja, miképpen épül fel az USB-alrendszer, és az olvasót megismerteti az USB *urbs*-ok fogalmával, amelyek létfontosságúak az USB-eszközökhöz.

Az első dolog, amit a linuxos USB-vezérlőnek meg kell tennie, hogy bejegyzi magát a Linux USB-alrendszeren. Ilyenkor néhány adatot ad át arról, hogy a vezérlő mely eszközöket támogatja, és milyen eljárásokat kell meghívnia, amikor a vezérlő által támogatott eszközt csatlakoztatnak vagy választanak le a rendszerről. Mindezen adatok az USB-alrendszerhez kerülnek, és az *usb_driver* szerkezetben tárolódnak. A vezérlőváz az *usb_driver*-t a következőképpen határozza meg:

```
static struct usb_driver skel_driver = {
    name: "skeleton",
    probe: skel_probe,
    disconnect: skel_disconnect,
    fops: &skel_fops,
    minor: USB_SKEL_MINOR_BASE,
```

```
    id_table: skel_table,
};
```

A *name* változó egy karaktersorozat, amely a vezérlőt azonosítja. A rendszer ezt használja a rendszernaplókba írt üzenetekhez. A *probe* és *disconnect* függvények mutatóit akkor kell meghívunk, amikor az *id_table* változóban megadott adatoknak megfelelő eszköz megjelenik vagy eltávolítják.

A *fops* és *minor* változók elhagyhatók. A legtöbb USB-vezérlő más rendszermag-alrendszerekre is csatlakozik, mint például SCSI-, hálózati vagy TTY-alrendszer. Ezek a típusú vezérlők más rendszermag-alrendszerekben is bejegyzik magukat, és minden felhasználói beavatkozás e csatolófelületeken keresztül megy végbe. Azon vezérlők esetében, amelyekhez nem tartozik rendszermag-alrendszer, mint például az MP3-lejátszóknál vagy a lapolvasóknál, valamilyen módszert kell találnunk a felhasználóval való kapcsolattartásra. Az USB-alrendszer lehetőséget ad kisebb eszközsám (minor device number) megadására és olyan *file_operations* függvénykészlet-mutatók megadására, amelyek megengedik ezt a felhasználói beavatkozást. A vázvezérlőnek ilyen csatolófelületre van szüksége, ezért a *file_operations* függvényekre egy kisebb kezdőszámot és egy mutatót szolgált.

Az USB-vezérlőt ezután az *usb_register* hívással bejegyezzük, általában a vezérlő *init* függvényében, ahogyan azt az *1. lista* is mutatja.

Amikor a vezérlő törlődik a rendszerből, az USB-alrendszerből ki kell jelentenie magát. Ezt az *usb_unregister* függvényvel tehetjük meg:

```
static void __exit usb_skel_exit(void)
{
    /* a vezérlőt kijelentjük az
    USB-alrendszerből */
    usb_deregister(&skel_driver);
}
module_exit(usb_skel_exit);
```

Ha a linux-hotplug rendszert engedélyezni szeretnénk, hogy a megfelelő vezérlő önműködően betöltődjék, amikor az eszközt csatlakoztatják, egy *MODULE_DEVICE_TABLE* táblát kell készítenünk. A következő kód a hotplug parancsfájlnak azt mutatja meg, hogy ez a modul egyetlen eszközt támogat – egy adott gyártó- és termékazonosítóval:

```
/* a vezérlővel msk dl eszk z k listEja */
static struct usb_device_id skel_table [] = {
    { USB_DEVICE(USB_SKEL_VENDOR_ID,
    USB_SKEL_PRODUCT_ID) },
    { } /* Megsz nteti bejegyzős */
};
MODULE_DEVICE_TABLE (usb, skel_table);
```

1. lista Az USB-vezérlő bejegyzése

```
static int __init usb_skel_init(void)
{
    int result;

    /* a vezérlőt bejegyezzük az USB-
    alrendszerben */
    result = usb_register(&skel_driver);
    if (result < 0) {
        err("usb_register failed for the
        ↪ __FILE__
        ↪ " driver. Error number %d",
        ↪ result);
        return -1;
    }

    return 0;
}
module_init(usb_skel_init);
```

2. lista A skel_write függvény

```
/* mindssze egyetlen urb-ot tudunk írni */
bytes_written = (count > skel->bulk_out_size)
? skel->bulk_out_size : count;

/* az adatot a felhasználó által megadott urb-ba */
copy_from_user(skel->write_urb->transfer_buffer,
↪ buffer, bytes_written);

/* az urb beállításai */
FILL_BULK_URB(skel->write_urb, skel->dev,
usb_sndbulkpipe(skel->dev,
skel->bulk_out_endpointAddr),
skel->write_urb->transfer_buffer,
bytes_written,
skel_write_bulk_callback,
skel);

/* az adatot elküldjük bulk-kapun */
result = usb_submit_urb(skel->write_urb);
if (result) {
    err(__FUNCTION__ " - failed submitting write
    ↪ urb, error %d", result);
}
}
```

Vannak más makrók is, amelyeket olyan `usb_device_id`-k leírásához használhatunk fel, amelyek egy egész USB-vezérlő-osztályt támogatnak. További adatok az `usb.h` fájlban található. Amikor az USB-sínre olyan eszközt csatlakoztatunk, amelynek device ID-mintája megegyezik a USB core-ban bejegyzett vezérlőével, a `probe` függvény hívódik meg. Az `usb_device` szerkezet, a csatolászám és a csatolóazonosító értéként átadódik a függvénynek:

```
static void * skel_probe(struct usb_device
↪ *dev, unsigned int ifnum, const
↪ struct usb_device_id *id)
```

A vezérlőnek most ellenőriznie kell, hogy az eszköz valóban olyan, mint amelyet vár. Ha az az alaphelyzetbe állítás közben nem ilyennek bizonyul, vagy bármilyen hiba lép fel, a `probe` függvényből `NULL` értékkel tér vissza. Máskülönben a vezérlő visszatérési értéke egy olyan mutató, amely az ehhez az eszközhöz tartozó állapotot leíró belső adatszerkezetre mutat. Ez a mutató az `usb_device` szerkezetben tárolódik, és a vezérlő összes meghívása (`callback`) majd ezt az értéket adja át.

A vezérlővázbán megadjuk, hogy milyen végpontok vannak adattömeg-bemenetként (`bulk data input`) és -kimenetként megjelölve. Készítünk egy átmeneti tárat, ami tárolja az eszközre kiküldésre szánt, illetve onnan beolvasott adatot, illetve egy USB urb-ot, ahová az adatot az eszköz alaphelyzetbe állításához írjuk. Ugyanakkor az eszközt a `devfs` alrendszeren bejegyezzük, hogy a `devfs` felhasználói elérhessék. Ez a bejegyzés valahogy így néz ki:

```
/* az eszközhöz alaphelyzetbe állítunk egy
↪ devfs csomópontot és bejegyezzük */
sprintf(name, "skel%d", skel->minor);
```

```
skel->devfs = devfs_register
(usb_devfs_handle, name,
DEVFS_FL_DEFAULT, USB_MAJOR,
USB_SKEL_MINOR_BASE + skel->minor,
S_IFCHR | S_IRUSR | S_IWUSR |
S_IRGRP | S_IWGRP | S_IROTH,
&skel_fops, NULL);
```

Ha a `devfs_register` függvény kudarcot vall, nem törődünk vele, hiszen a `devfs` alrendszer ugyanis jelteni fogja a felhasználónak.

Ugyanígy, amikor az eszközt eltávolítják az USB-sínről, a `disconnect` függvény hívódik meg az eszköz mutatójával. A vezérlőnek minden saját adatot, amit csak lefoglalt, ki kell ürítenie, és minden függőben lévő `urb`-ot le kell zárnia az USB-rendszeren. A vezérlő a `devfs` alrendszerrel a következő hívással egyúttal ki is jelenti magát:

```
/* eltávolítjuk a devfs csomópontot */
devfs_unregister(skel->devfs);
```

Most, amikor az eszközt már csatlakoztattuk a rendszerhez és a vezérlőt az eszközhöz rendeltük, az USB-alrendszernek átadott `file_operations` szerkezetben található bármely függvény meghívható egy felhasználói programból, amely megpróbál kapcsolatot tartani az eszközzel. Az első meghívott függvény az `open` lesz, hiszen a program az eszközt megpróbálja megnyitni ki- és bemenetre (I/O-ra). Ha a vezérlővázbán `open` függvényében `modulról` van szó, a vezérlő használat-számlálóját megnöveljük a `MODULE_INC_USE_COUNT` hívással. Ezzel a makróhívással, ha a vezérlő modulként fordítottuk, a vezérlőt addig nem törölhetjük, amíg a megfelelő `MODULE_DEC_USE_COUNT` makró le nem fut. Növeljük saját felhasználás-számlálónkat és a mutatót mentjük a fájlrendszerben található belső szerkezetbe. Ezt azért tesszük, hogy a későbbi fájlműveletek engedélyezzék a vezérlőnek, hogy az meghatározhassa, melyik eszközt címzi meg a felhasználó. Mindezeket a következő kód hajtja végre:

```
/* növeljük meg a modulhasználat-számlálót */
MOD_INC_USE_COUNT;
```

```

++skel->open_count;

/* objektumunkat mentsük a fájl saját
   szerkezetébe */
file->private_data = skel;

```

Az `open` függvény meghívása után a `read` és `write` következik, hogy az eszköznek adatot fogadjanak, illetve küldjenek. A `skel_write` függvényben olyan adatra fogadunk mutatót, amit a felhasználó az eszközre szeretne küldeni. A függvény meghatározza, hogy az elkészített írási `urb` alapján mennyi adatot tud az eszközre küldeni (ez a méret függ a tömeges kimenetnek az eszközben meghatározott végpontjától). Ezután az adatot a felhasználói területről a rendszermagterületre másolja, az `urb`-ot rávezeti az adatra, és kiküldi az az USB-alrendszernek (lásd a 2. listát).

Amikor a kiíró `urb` a megfelelő adatokkal a `FILL_BULK_URB` függvény segítségével fel lett töltve, az `urb` befejezésjelző visszahívóját (`completion callback`) úgy állítjuk be, hogy a saját `skel_write_bulk_callback` függvényünket hívja meg. Ez a függvény fog ugyanis meghívódni, amikor az USB-alrendszer az `urb`-ot befejezi. A visszahívási függvény a megszakításkor hívódik meg, ezért figyelniünk kell, hogy ilyenkor ne túl sok számításat használjunk. A mi `skel_write_bulk_callback` megvalósításunk egyszerűen csak jelzi, hogy az `urb` befejezése sikeres volt-e vagy sem, majd kilép.

Az olvasás kicsit másképpen működik, mint az írás, ugyanis az eszközről a vezérlőhöz történő adatátvitelhez nincs szükségünk `urb`-okra. Ehelyett meghívjuk az `usb_bulk_msg` függvényt, amelyet arra használhatunk, hogy az eszközről `urb`-ok készítése nélkül küldjünk vagy fogadjunk adatot, és az `urb` befejezésjelző visszahívásait kezeljük. Meghívjuk az `usb_bulk_msg` függvényt egy átmeneti tárat adva meg neki, ahová az eszközről érkező adatokat helyezheti, valamint egy időtúllépési határértéket. Ha az időtúllépési érték anélkül jár le, hogy az eszközről adatot kapnánk, a függvény sikertelen és hibaüzenetet ad vissza (lásd a 3. listát; 23. CD Magazin/USB könyvtár).

Az `usb_bulk_msg` függvény nagyon hasznos lehet, ha az eszközzel egyszeri olvasásokat vagy írásokat akarunk végezni; ugyanakkor ha az eszközről folyamatosan kell írni vagy olvasni, ajánlott, hogy saját `urb`-jainkat állítsuk föl és küldjük el őket az USB-alrendszernek.

Amikor a felhasználói program elereszti a fájlkezelőt, amit eddig az eszközzel való kapcsolattartásra használt, a vezérlő `release` függvénye hívódik meg. Ebben a függvényben a modul használatszámát a `MOD_DEC_USE_COUNT` használatával (a korábbi `MOD_INC_USE_COUNT` hívásunk párjaként) csökkentjük. Azt is meghatározzuk, hogy jelenleg van-e valamilyen más program, amely éppen az eszközhöz beszél (az eszközt egy időben több program is megnyithatta). Ha a felhasználó az eszköz utolsó használója, az összes esetleg még futó írást leállítjuk. Ezt a következőképpen tehetjük meg:

```

/* cs kentsük az eszközhöz tartozó
   használatszámát */
--skel->open_count;
if (skel->open_count <= 0) {
    /* `ll' tsunk le minden rÛst, ami esetleg
       mÛg megy */
    usb_unlink_urb (skel->write_urb);
    skel->open_count = 0;
}

```

```

/* cs kentsük a modulhoz tartozó
   használatszámát */
MOD_DEC_USE_COUNT;

```

Az egyik legnehezebb feladat, amit az USB-vezérlőnek könnyedén kezelnie kell, hogy az USB-eszközt a rendszerből bármikor eltávolíthatják, még akkor is, ha a program éppen kapcsolatban áll vele. Ehhez az kell, hogy a pillanatnyi olvasási és írási műveleteket le lehessen állítani, és a felhasználói programot értesíthessük, hogy az eszköz már nincs többé jelen (lásd a 4. listát; 23. CD Magazin/USB könyvtár).

Ha a program rendelkezik az eszközhöz nyitott kezelővel, az `usb_device` szerkezetet a helyi szerkezetben egyszerűen csak `null`-ra állítjuk, mivelhogy már nem létezik. Minden írás, olvasás, eleresztés és más olyan szolgáltatás, amely az eszköz jelenlétét feltételezi, először ellenőrzi, hogy az `usb_device` szerkezet jelen van-e még. Amennyiben nincs, elereszti az eltűnt eszközt, és a felhasználói programnak egy `-ENODEV` hibaüzenetet ad vissza. Ha az eleresztés függvénye hívódik meg, előbb meghatározza, hogy valóban megszűnt-e már az `usb_device` szerkezet, és ha nem, akkor szokásos módon törli a `skel_disconnect` függvényt, éppúgy, mintha az eszközön nem lennének nyitott fájlok (lásd az 5. listát; 23. CD Magazin/USB könyvtár).

Ez az USB-vezérlőváz a megszakításokra vagy az eszközre küldött, illetve onnan fogadott `isochronous` adatokra semmilyen példát nem tartalmaz. A megszakításadatokat csaknem pontosan úgy kell küldeni, mint a tömegadatokat, néhány kisebb eltérés van közöttük. Az `isochronous` adat másképpen működik: az eszközről állandó adatfolyamokat küld vagy fogad. Az audio- és videokamera-vezérlők nagyon jó példák az `isochronous` adatkezelésre, és hasznosak lehetnek, ha nekünk is ilyesmit kell tennünk.

Linuxos USB-eszközvezérlő írása nem nehéz feladat, amint azt az USB-vezérlőváz is jól példázza. Ez a vezérlő más jelenlegi USB-vezérlőkkel kombinálva már elég példát nyújt, hogy egy kezdő alkotó rövid idő alatt működő vezérlőt készíthessen. A linux-usb-devel levelezőlista levéltára ugyancsak rengeteg hasznos adatot tartalmaz.

Greg Kroah-Hartman

a Linux-rendszermag USB-fejlesztőinek egyike. Ingyenes programját sokkal több ember használja, mint amennyit zárt forrású projektek fejlesztéséért valaha is fizettek neki.

Kapcsolódó címek

Linux Hotplug Project ➔ <http://linux-hotplug.sourceforge.net>
 The Linux USB Project ➔ <http://www.linux-usb.org>
 A Linux alatt használható USB-eszközök listája ➔ <http://www.qbik.ch/usb/devices>
 A linux-usb-devel levelezőlista levéltára ➔ <http://marc.theaimsgroup.com/?l=linux-usb-devel>
 Programming Guide for Linux USB Device Drivers ➔ <http://usb.cs.tum.edu/usbdoc>
 USB honlap ➔ <http://www.usb.org>
 Linux alatt működő USB-csatoló lapolvasók listája ➔ <http://www.buzzard.org.uk/jonathan/scanners-usb.html>
 USBMan-Linux USB Guide ➔ <http://www.usbman.com/linuxusb.htm>